文章编号:1674-2974(2023)02-0012-11

基于改进 I-Attention U-Net 的锌浮选泡沫图像 分割算法

唐朝晖,郭俊岑,张虎[†],谢永芳,钟宇泽 (中南大学自动化学院,湖南长沙 410083)

摘要:针对泡沫图像的高度复杂性导致其难以被准确分割的难题,本文提出了一种新的 I-Attention U-Net 网络用于泡沫图像分割.该算法以U-Net 网络作为主干网络,使用 Inception 模块替换第一卷积池化层来提取泡沫图像的多尺度、多层次浅层特征信息;引入金字塔池化 模块,通过对不同尺度的特征图求和来提升分割效果;并对自注意力门控单元进行改进,使注 意力单元更适合于浮选泡沫图像的分割,强化深层特征的重要性并对不同尺寸的泡沫边界进 行强化学习.研究结果表明:本文所提出算法的 Jaccard 系数为91.73%, Dice 系数为95.66%.与 同类其他分割算法结果相比, Jaccard 系数及 Dice 系数分别提高了 1.59%、0.88%.该模型能够较 好地对锌浮选泡沫图像进行分割,解决欠分割与过分割的问题,为后续的泡沫特征提取奠定 基础.此外,该方法检测时间和模型参数少, 具备可以部署在工业现场计算机的能力, 有一定 的实际应用价值.

关键词:泡沫浮选;泡沫图像分割;U-Net;Inception模块;增强注意力机制 中图分类号:TP391.4;TD952 文献标志码:A

Froth Image Segmentation Algorithm Based on Improved I–Attention U–Net for Zinc Flotation

TANG Zhaohui, GUO Juncen, ZHANG Hu[†], XIE Yongfang, ZHONG Yuze (School of Automation, Central South University, Changsha 410083, China)

Abstract: To solve the problem that froth image is difficult to be accurately segmented due to its high complexity, this paper proposes a new I-Attention U-Net network for froth image segmentation. The algorithm uses the U-Net network as the backbone network and uses the Inception module to replace the first convolutional pooling layer so as to extract the multi-scale and multi-level shallow feature information of the froth image. A Pyramid pooling module is introduced to improve the segmentation effect by summing the feature maps of different scales. And the self-attention gating unit is improved to make it more suitable for the segmentation of flotation froth images, which strengthens the importance of deep features and performs reinforcement learning on froth edges of different sizes. The research results show that the Jaccard coefficient of the algorithm proposed in this paper is 91.73% and the Dice coefficient is 95.66%. Compared with the results of other similar segmentation algorithms, the Jaccard coefficient and Dice coefficient are

 ^{*} 收稿日期:2022-03-15
 基金项目:国家自然科学基金资助项目(62171476), National Natural Science Foundation of China (62171476)
 作者简介:唐朝晖(1965—),男,湖南长沙人,中南大学教授,博士生导师
 †通信联系人,E-mail: zhanghu@csu.edu.cn

increased by 1.59% and 0.88%, respectively. The model can better segment the zinc flotation froth image, and solve the problems of under-segmentation and over-segmentation, which is a good way for the follow-up. In addition, the method has less detection time and fewer model parameters and also has the ability to be deployed in industrial field computers, which has certain practical application value.

Key words: froth flotation; froth image segmentation; U-Net; Inception module; enhanced attention mechanism

选矿是矿产资源加工中必不可少的一个重要环 节,泡沫浮选是应用最为广泛的一种选矿方法,当今 世界上90%的铅、锌、锑等金属都通过此方法被分离 出来[1].泡沫浮选是一种以表面化学为基础,利用矿 物颗粒表面亲疏水性的差异来有效分离不同矿物的 选矿方法[2],浮选泡沫的表面视觉特征可以作为浮 选工况和相关工艺指标的直接指示器[3].目前,操作 人员主要通过在浮选现场观察浮选槽表面泡沫状态 来判断有色金属浮选过程中泡沫矿物含量以及浮选 生产运行状态[4].但由于工业现场矿源复杂多变,这 种人工操作方式存在很大的主观性和不确定性,无 法保证浮选过程的长期稳定运行,造成矿物的浪 费[5].很多文章都指出可以通过观察浮选槽表面视觉 特征,调整浮选槽液位、药剂量、鼓风量等操作参数 来控制浮选过程[6-7].因此在矿物浮选过程中引入机 器视觉技术,准确客观测量泡沫参数以及量化描述 生产状态,优化浮选过程操作,对工厂效率以及矿物 回收率的提高具有重要意义[8].

研究表明,泡沫尺寸大小分布、泡沫形态、颜色 等静态纹理特征与动态纹理特征在工业过程判断泡 沫浮选状态中发挥着重要作用^[9-10].通过分割泡沫图 像,获得准确的泡沫尺寸分布、形态等特征参数,能 更好地表征泡沫表面,进而指导浮选过程.但浮选泡 沫图像中存在泡沫结构复杂、轮廓不清晰、泡沫之间 粘连严重等问题,给实现泡沫图像分割增加了一定 难度^[11].在过去的研究里,研究人员提出了多种泡沫 图像分割算法,这些算法可以大致分为边缘检测法、 分水岭算法^[12-14]和阈值分割法^[15]等.廖一鹏等人^[16] 提出了一种将多尺度边缘增强及自适应谷底边界检 测相结合的气泡分割方法,有效增强边缘和抑制噪 声.Zhang等人^[13]利用每个泡沫上存在的光照亮点, 提出基于光照模型的标记分水岭方法,从而有效识 别锌浮选泡沫图像中单个气泡的边界.Zhang等人^[14] 在此基础上提出了一种具有最优标记的分水岭分割 算法来解决欠分割问题.肖玲玲^[17]等人借助机器视 觉和DSP技术,设计了一种改进的全局阈值分割的 图像处理算法.然而,这些方法对先验知识过多依 赖,使得泡沫图像的分割具有一定的局限性.

近年来,基于深度学习的方法在图像分割领域 取得了较大进展.Shelhamer等人^[18]突破了传统图像 分割算法,使用全卷积网络(Fully Convolution Networks, FCN)对图像进行像素级分类,实现图像分 割.Ronneberger等人^[19]提出的对称U形结构网络 (U-Net)以及 Oktay^[20]等人提出的 Attention U-Net 网 络,通过跳跃连接将网络抽象的深层特征和蕴含上 下文信息的浅层特征进行融合,强化网络对不同尺 度的特征关注,减少浅层图像特征丢失,进而提高了 分割的准确率.这些算法应用在医学图像分割上都 取得了很好的效果,是目前基于深度学习图像分割 算法的基础.在泡沫浮选方面,Liu等人[21]也提出了 一种多尺度跳跃特征融合全连接卷积网络算法 (multi-scale jump feature fusion fully connected convolutional network, MsJ), 通过加入跳跃连接方式和残 差块加强图像细节,对铜浮选泡沫图像进行精确 分割.

对于锌浮选过程,一张泡沫图像中气泡大小差 异较大,容易造成分割不准确的问题;泡沫表面受自 然光照、图像采集系统照明、现场光照等多种光照的 影响,存在色偏以及大量的阴影等问题.虽然上述深 度学习算法可以应用于锌浮选泡沫图像分割,但仍 然无法准确清晰地将泡沫边界识别出来,使得泡沫 图像分割存在过分割或者欠分割的问题.一张泡沫 图像由大量大小不一的气泡构成,即便是少量的误 分割问题也将导致泡沫图像尺寸大小分布产生很大 的变化,对后续特征提取、工况识别等产生较大 影响.

本文针对锌浮选泡沫图像的特点和分割的难 点,对深度学习网络的性能进行分析,利用深度学习 的优势,基于U-Net网络架构设计出一种新的算法 用于泡沫图像分割,减少泡沫边界信息丢失,提高泡 沫分割算法准确率.本文的主要贡献如下:

浅层特征包含更多细节、纹理、位置等信息,对 浅层特征的提取有利于处理图像中的单个泡沫,因 此,本文将Inception^[22]模块与批量归一化(Batch Normalization, BN)相结合用于第一层特征提取.同时 Inception层增加网络的宽度,不同尺寸的卷积核使 得特征图获得不同大小的感受野,加强了网络对泡 沫图像中不同大小泡沫边界的提取能力.

改进注意力门控机制,加强对浅层特征的关注 与提取,强化模型对不同尺寸气泡的学习能力.将该 机制加在每一个上采样部分,增强网络的上采样 能力.

通过对构建的泡沫图像数据集的评估,证明了 本文所提出的改进 I-Attention U-Net 算法与当前常 用分割算法(FCN-8s、U-Net、Attention U-Net和MsJ) 相比具有更好的表现,得到了更好的分割效果.模型在Jaccard系数、Dice系数和像素准确率上均有提高.

1 网络结构与算法原理

1.1 网络结构

图1为网络整体框架图.改进的I-Attention U-Net 网络采用编码-解码的U形对称结构, 网络包括 依次连接的输入层、编码器模块、金字塔池化模块、 解码器模块和输出层.输入泡沫图像,编码器部分采 用4层卷积池化模块,逐步提取泡沫图像特征信息, 每次下采样特征通道的数量加倍,特征图尺寸减半, 第一层卷积池化模块改用Inception+BN层, 扩展网 络的宽度与深度,使用1×1,3×3,5×5不同尺寸的卷 积核,获取不同的感受野, 丰富该层提取的特征信 息.再经过3层普通卷积池化下采样后, 通过在 U-Net 网络的编码块末端设置的金字塔池化模块, 结合上下文信息,完成对泡沫图像的下采样.上采样 部分经过反卷积池化操作结合下采样各层信息和上 采样的输入信息还原细节信息以及图像精度, 但在 最后一层解码块使用Inception+BN层, 多尺度还原



细节信息.同时在U-Net编解码层之间的跳跃连接 处引入改进的增强注意力门控机制,帮助解码器更 好地修复目标的细节.最后通过1×1的卷积和Sigmoid激活函数,得到与输入泡沫图像相同分辨率的 泡沫分割图片.其中编解码器各有3层普通卷积池 化,称为Conv_Block子模块,每个子模块包含2个3× 3卷积层、BN层和非线性激活函数ReLU层.经过两 次3×3的卷积操作,增加网络中每一个像素的感受 野,使得特征图中每一个像素可以代表原图中的一 块区域.BN的目的是加速网络收敛.

1.2 Inception 模块

2015年, Szegedy 等人^[22]在 GoogLeNet 模型中第 一次提出Inception 结构.Inception 块采用不同大小的 卷积核, 横向增加网络结构, 使得特征图中的每一个 像素可以获得不同大小的感受野, 最后将其拼接在 一起对不同尺度特征进行有效融合, 实现多尺度读 取输入图像特征向量^[23]. 经典的 U-Net 网络编解码 部分仅包括 3×3 的卷积层和 2×2 的池化层, 卷积操 作单一, 往往对图像不同尺度特征信息的学习不全 面, 同时限制网络的深度和宽度.

由于浅层特征图分辨率更高,每个像素对应原 图的感受野小,包含更多位置、细节、纹理信息,对浅 层特征的关注将更加有利于对浮选泡沫图像中的单 个泡沫的分割,本文采用Inception 架构取代经典的 U-Net 网络编解码部分第一卷积池化层中的单一的 卷积操作,同时对Inception-V1块进行改进,即在 1×1、3×3、5×5卷积层后接入BN层.采用的Inception 模块含有三条卷积支路,网络中每一层都能学习到 "稀疏"(3×3,5×5)或"不稀疏"(1×1)的特征,因此该 Inception模块具有三个不同尺度的特征提取能力和融合能力,可以弥补U-Net模型单一尺度卷积操作的局限性,从而提高模型对泡沫边界的分割能力.编码解码部分均采用Inception模块,保证图像分割的准确性.Inception模块如图2所示.



1.3 注意力门控单元

注意力机制(Attention Mechanism)为了加强重 要特征信息,会选择对不同的像素分配不同的权重. 将注意力机制应用于U-Net分割网络中,可以更好 地提升对目标区域的关注度,更好地抑制背景^[24].本 文在U-Net网络编解码层间的跳跃连接处加入改进 的增强注意力门控机制,以深层特征作为门控信号, 对浅层特征进行再一次加强后与深层特征结合,增 强用于精确分割的浅层信息.改进的增强注意力模 块如图3所示.





浅层特征 F₁作为特征输入,深度特征 F_g作为门 控信号,分别经过核为1的 W₁和 W_g卷积,使两个特 征的通道数相同,并逐元素相加.经过 ReLU 激活函 数增加非线性能力,通过 1×1 卷积层 W_{g2}和 Sigmoid 激活函数,得到与输入特征图尺寸相同、通道数为1 的注意力权重图 α ,使其与特征图 F_1 相乘,实现自注意力机制.深层特征 F_g 通过 1×1 卷积层 W_{g1} 后得到与 F_1 相同通道的新特征图 F'_g ,最终将深度特征图 F'_g 经过与 αF_1 逐点相加得到新的特征图 F_{new} ,强化深度特征,进而实现多层次特征的融合.计算方法如下:

 $F_{a} = \sigma_{1} \Big(W_{1} \cdot F_{1} + W_{g} \cdot F_{g} + b_{g} \Big)$ (1)

$$F_{g}' = W_{\varphi_1} \cdot F_g + b_{\varphi_1} \tag{2}$$

$$\alpha = \sigma_2 \left(W_{\varphi_2} \cdot F_a + b_{\varphi_2} \right) \tag{3}$$

$$F_{\text{new}} = (\alpha \otimes F_1) \oplus F_{\alpha}' \tag{4}$$

式中: α 为注意力权重; σ_1 是 ReLU 函数; σ_2 是 Sigmoid 函数; W_1 、 W_g 、 W_{φ_1} 、 W_{φ_2} 为线性变换参数; b_s 、 b_{φ_1} 、 b_{φ_2} 都是对应卷积的偏置项.

1.4 金字塔池化模块

PSPNet(Pyramid Scene Parseing Network)对场景 解析是基于语义分割的,赋予图像中每个像素一个 类别标签^[25].其中的金字塔池化模块(Pyramid Pooling Module, PPM)使用不同尺度的池化核对特征图 进行池化,可以更好地融合局部和全局信息^[26].为了 更好感知锌矿浮选泡沫图像中包含的丰富细节信 息,模型使用多尺度金字塔池化模块获取泡沫边 界信息.池化参数分别为(1,1)、(2,2)、(4,4)和 (8,8),金字塔池化模块对这4种尺度的特征图进行 融合,获得最终的金字塔池化全局特性.

2 泡沫图像分割算法设计

本文泡沫图像分割模型训练与测试流程如图4 所示.首先,通过工业相机自主采集泡沫图像,得到 原始泡沫图像集,同时对原始泡沫图像中的泡沫边 界分别进行像素级标注,得到人工泡沫分割图像,共 同建立泡沫图像数据集.其次,对工业相机所获得的 泡沫图像样本和对应的人工手动做出的分割图像一 起进行旋转、翻转,数据增强处理得到样本图像,将 所有样本图像按比例划分为训练集、验证集、测试 集.接下来,构建深度I-Attention U-Net卷积神经网络分割模型,调整泡沫图像分割网络的参数,并将网络中的超参数进行优化,将训练集图片送入构建的分割模型进行训练.最后,利用所述改进的U-Net神经网络模型对测试集中的泡沫图像进行识别分割,得到网络最后的分割结果,验证泡沫图像分割在本文网络中的有效性.

2.1 建立泡沫图像数据集

本文所用的数据均来自中国广东某铅锌矿选矿 厂工业现场,图像均采集视频中截取.每隔3h选取 1段视频,选择8段视频(总计24h).为保证每一张图 片都没有重叠部分、相互独立,从捕获的视频中每一 秒采集一张泡沫图像,每段视频(44s)可以采集到 44张图片,一共352张分辨率为692×518的泡沫图 像.将每张泡沫图像裁剪为512×512大小的图像,每 一张泡沫图像的人工标签(Ground Truth,GT)全部 由经验丰富的专家手动标记.对获得的图像以及相 应的标签图像用于训练,再对原始数据采用水平翻 转、垂直翻转以及90°、180°、270°旋转的方法进行数 据增强,使得模型拥有更好的泛化能力.

2.2 构建加权损失函数

本文构建了以Dice损失函数和二分类交叉熵值 (Binary Cross Entropy, BCE)损失函数为基础的加权 损失函数,表达式如下:

DiceLoss =
$$1 - \frac{2|X \cap Y|}{|X| + |Y|}$$
 (5)

BCELoss =
$$\sum_{m} [Y \log X + (1 - Y) \log (1 - X)]$$
 (6)

Loss = $1/3 \times BCELoss + 2/3 \times DiceLoss$ (7) 式中: X 代表预测分割结果; Y 代表实际的标签值.



Fig. 4 The training and testing flow chart of the image segmentation model of zinc flotation froth

Ylog X 部分对应泡沫边界区域,(1 - Y)log(1 - X) 部分对应泡沫表面区域.将这两种方法结合在一起 可以在一定程度上减少损失,同时受益于BCE的稳 定性,能够解决分割精度低、网络不易收敛的问题, 使得网络具有分割精度高、收敛快的优点.

2.3 训练过程

实验计算机为Windows 10系统,CPU为Inter i7-11700K,以 Python 作为开发语言,使用 PyCharm 2020 x64 进行模型网络训练和测试,并利用 NVIDIA RTX3080 显卡加速模型网络的运算.在以上的实验 环境下对样本进行训练,随机将2112 对带有GT的 泡沫图像按照7:2:1的比例分为训练集、验证集和 测试集,其中训练集为1478 对样本,验证集为422 对样本,测试集为212 对样本.

网络训练过程中,通过Adam优化器来自动更新 迭代网络内部参数,网络训练epochs次数为400次, 学习率为0.0001,batch size为16,损失函数为构建 的加权损失函数,利用Early Stopping技术抑制训练 过程中过拟合问题. 训练集与验证集损失函数值与准确率变化曲线 如图5所示,横坐标表示迭代次数,纵坐标表示损失 值.由图5可知,在迭代次数达到300次时,损失函数 值已接近稳定,且基本达到最低值,网络收敛且验证 准确度高.

3 实验结果与分析

本节将所提算法在实际工业现场采集到的数据 上进行实验验证,并且将算法中不同的模块性能进 行验证以及不同网络模型之间进行对比实验,从而 更好体现所提算法的性能.

3.1 算法评价指标

为对图像分割性能进行评估,将分割结果与人 工标注结果对比,基于像素测度计算评估系数,以综 合评判性能优劣.本文采用Jaccard 系数、区域相似 度系数(Dice coefficient)和像素准确率(Pixel Accuracy, PA)3个指标对泡沫分割结果进行定量分析, Jaccard、Dice和PA计算公式如下:



Fig. 5 Curves of loss value(left) and Jaccard coefficient (right) in training datasets and validation datasets

)

$$Jaccard = \frac{\left|V_{seg} \cap V_{gt}\right|}{\left|V_{seg} \cup V_{gt}\right|} = \frac{TP}{FP + TP + FN}$$
(8)

Dice =
$$2 \frac{\left| V_{\text{seg}} \cap V_{\text{gt}} \right|}{\left| V_{\text{seg}} \right| + \left| V_{\text{gt}} \right|} = \frac{2\text{TP}}{\text{FP} + 2\text{TP} + \text{FN}}$$
 (9)

$$PA = \frac{TP + TN}{TP + TN + FP + FN}$$
(10)

式中:V_{seg}代表预测分割结果;V_g代表实际的标签值; TP表示泡沫边界像素类被正确分类样本面积;TN表 示背景像素类被正确分类样本面积;FP表示背景像 素类被错分为泡沫边界像素类样本面积;FP表示背景像 沫边界像素类被错分为背景像素类样本面积.Jaccard系数常用于比较有限样本集之间的相似性与差 异性,Jaccard系数越大,样本相似度越高.Dice系数 同样用于评估两者的相似性,Dice系数越大,相似性 就越高.PA系数对应于准确率,PA系数越大,准确率 就越高.

3.2 不同网络模块性能对比

3.2.1 改进的增强注意力机制模块有效性验证

为了验证注意力机制在泡沫图像分割上的效果,以及对比改进注意力机制的作用,本文基于U-Net网络设计了两个对比实验,关键评价指标结果如表1所示.

表1 评价指标结果 Tab.1 The results of evaluation indicators

算法	Jaccard/%		
U-Net	90.29		
Attention U-Net	90.63		
改进的Attention U-Net	90.82		

从表1可知,没有加入任何注意力机制的U-Net 网络其Jaccard系数为90.29%,加入了注意力机制的 模型其Jaccard系数为90.63%,验证了注意力机制的 效果.而加入本文提出的改进注意力机制的模型其 Jaccard系数为90.82%,因此,本文提出的改进注意 力机制模块可有效提高Attention U-Net模型的性能. 3.2.2 Inception模块不同位置性能对比

以Attention U-Net 网络为基础,引入不同的 Inception模块.本文采用了 Inception v1+BN 层模块,与 Inception v1和 Inception v2模块进行对比实验,结果 如表2所示.实验结果证明:在 Inception模块中引入 BN 层不仅可以加速模型训练,还可以使网络学习更 加稳定,可提升模型精度.

为证明在本文构建的网络中, Inception 模块代

表2 Inception模块对比实验结果

Tab.2	Comparative experimental results under different
	inception modules

1	
模块	Jaccard/%
Inception v1	90.66
Inception v2	90.02
本文的 Inception 模块	90.88

替第一个卷积池化模块的有效性,本文进行多组Inception模块位置实验.以本文网络架构为基础,尝试 用Inception模块替换不同位置的卷积池化模块,得 到了5个不同的网络.以下实验均采用相同数据集, 使用相同的损失函数和训练策略,并保证相关参数 一致.其结果如表3所示.

表 3 Inception 模块不同位置测试结果 Tab.3 Inception module test results at different locations

位置	Jaccard/%
第二卷积池化模块	91.63
第三卷积池化模块	90.51
第四卷积池化模块	90.16
第一和第二卷积池化模块	91.58
本文替换的位置	01.72
(第一卷积池化模块)	91.73

由表3可知,使用Inception模块代替本文所构 建网络的第一卷积池化模块,使得测试集上的Jaccard指标达到最大,为91.73%,其他位置以及多个位 置包含Inception模块网络的Jaccard系数均低于该数 值,由此证明本文所构建的网络中Inception模块代 替第一卷积池化模块的有效性.

3.3 消融实验

为验证本文所构建的网络中各个模块的有效 性,进行消融实验,训练了5个不同的网络用于对比 分析.第1个模型为Attention U-Net模型;模型2在 模型1的基础上,引入Inception块替换Attention U-Net网络编解码第一层的卷积块,实现多尺度特征提 取;第3个模型为改进的Attention U-Net模型,使用 改进注意力门控单元替换第1个模型的注意力机 制;第4个模型将Inception块与改进注意力门控单 元块一同加入U-Net网络;第5个模型在第4个模型 的基础上引入金字塔池化层,即本文所提出的模型. 分别训练以上模型,其结果如表4所示.

由表4可知,当引入不同模块时,模型在Jaccard 系数、Dice系数和PA系数上均得到了不同程度的提升.Attention U-Net 网络分割交并比系数为90.63%,

	表4 消融实验测试结果
Tab.4	Test results of ablation experiment

编号	Jaccard/%	Dice/%	PA/%
1	90.63	95.16	91.70
2	90.88	95.30	91.94
3	90.82	95.23	91.83
4	91.44	95.50	92.15
5	91.73	95.66	92.39

将Attention U-Net 网络编解码器中的第一层传统卷 积替换为Inception,网络的分割交并比系数较Attention U-Net 网络提升了 0.25%,说明 Inception 块能够 扩大感受野,提取更多泡沫边界细节特征信息.使用 改进的增强注意力机制后网络的分割交并比系数较 Attention U-Net 网络提高了 0.19%,说明改进增强注 意力机制的使用使得网络在训练时偏向于学习泡沫 边界特征,从而增强了网络对泡沫边界特征的表达 能力.通过在编码器最后一层加入金字塔池化模块, 提取具有上下文关联的泡沫特征,有助于解码器上 采样时多尺度恢复泡沫边界信息,网络的分割交并 比系数提高了1.10%.

3.4 不同分割算法结果分析

为综合评价不同分割算法性能,引入图像质量 评估指标均方误差(Mean squared error, MSE)、峰值 信噪比(Peak signal-to-noise ratio, PSNR),计算公式 如下:

$$MSE = \frac{1}{mn} \sum_{i=0}^{m-1} \sum_{j=0}^{n-1} \left\| X(i,j) - Y(i,j) \right\|^2$$
(11)

$$PSNR = 10 \lg \frac{Max_Y^2}{MSE}$$
(12)

式中:X、Y分别表示模型输出的预测图与手工标记 的分割图像;m、n分别表示图像的宽和高;Max_y表示 分割图像像素点最大像素值(即255).在进行图像质 量评估时,MSE越小,则模型输出的分割图像与手工 标记的分割图像越接近;PSNR数值越大,表明模型 输出的图像质量越高.

本文分别对 FCN-8s、U-Net、Attention U-Net、 MsJ和改进 I-Attention U-Net算法五种网络模型的 分割性能进行实验对比,评估指标对比如表5所示, 不同模型的输出结果如图6所示.

表5 不同模型测试结果及其性能指标 Tab.5 Test results of different segmentation algorithms

算法	Jaccard/%	Dice/%	DA /0%	MSE	PSNR	参数量/million	训练时间/	检测时间/s
			1 11/ 70				min	
FCN-8s ^[18]	83.28	90.80	84.78	1 818.20	15.715 0	18.64	63±3	3.25 ± 0.25
U-Net ^[19]	90.29	94.86	91.23	1 017.93	18.287 0	7.85	245±5	1.2±0.25
Attention U-Net ^[20]	90.63	95.16	91.70	906.59	18.810 0	8.12	310±2	1.5±0.25
$MsJ^{[21]}$	90.14	94.78	90.95	562.16	20.906 6	11.91	600±5	2.78±0.25
改进 I-Attention U-Net	91.73	95.66	92.39	423.41	22.701 7	5.07	410±4	0.73±0.25

从表5可知,相比于其他算法,本文提出的改进 I-Attention U-Net算法模型在锌浮选泡沫数据集中 的表现最好,其Jaccard系数和PA分别为91.73%和 92.39%.相比于FCN-8s、U-Net、Attention U-Net以及 MsJ算法,本文提出的算法模型在准确率和图像质量 方面都得到了提升.此外,模型的参数量和计算速度 也是衡量模型性能的重要指标,参数量越小越容易 部署在微型计算机上,而较短的检测时间将大大提 高系统的实时性.对比不同模型的参数量、训练时间 以及检测时间,如表5所示.其中训练时间是指当验 证集损失函数达到稳定时,训练模型所用的时间;检 测时间是指模型处理一张泡沫图像所需时间.训练 时间和检测时间与实验计算机硬件有直接关系,本 文实验所用计算机已在2.3节详细说明.将上述5种 模型经过多轮训练后,取其均值得到训练时间以及 检测时间.从表5可知,FCN-8s模型训练时间最短, 是因为当该模型训练迭代至第40次时产生过拟合, 但是单次迭代时间最长.U-Net以及Attention U-Net 模型在第230次迭代左右时达到最优,但从图6可知 分割效果远不如本文所提出的算法.MsJ参数量大, 训练时间长,在第350次迭代时达到最优.本文所提 出的模型相较于其他模型,训练时间略长,但是检测 时间短,参数量小,具备部署工业现场计算机的 能力.

本文提出的算法与其他算法的泡沫图像分割结 果如图6所示.为了有效对比不同算法在泡沫图像 上的表现,我们选用了3张泡沫大小分布差别较大 的泡沫图像作为结果展示.(a)为从现场采集到的泡 沫图像,(b)为人工标记的分割结果,(c)到(g)分别 为FCN-8s、U-Net、Attention U-Net、MsJ和本文提出



(a) 原始泡沫图像; (b) 人工 GT 分割结果; (c) FCN-8s 网络的分割结果; (d) U-Net 网络的分割结果;
 (e) Attention U-Net 网络的分割结果; (f) MsJ 网络的分割结果; (g) 本文网络的分割结果
 图 6 不同分割算法的分割结果

算法的分割结果.FCN-8s网络对于明显的泡沫边界 可以做到有效分割,但是线条粗糙;对于小泡沫和不 明显的泡沫边界无法有效分割.FCN-8s 难以准确地 分割出泡沫的边界,泡沫边界模糊且不连续,整体欠 分割严重.U-Net网络使得分割结果的泡沫边界较 FCN-8s更清晰,分割结果的图像更符合泡沫图像分 割的结果,线条之间的连贯性更好,清晰度更高.但 是对于一些强粘连泡沫之间的边界还是无法有效识 别,图6(d)中还是存在很多不清晰的线条. Attention U-Net网络加入了注意力机制,会强化学习每一层 特征,也就使得分割结果中的小泡沫和强链接泡沫 之间的边界更加清晰.MsJ网络没有使用注意力机 制,而是通过卷积块和金字塔采样保留图像不同层 次特征,使得分割结果虽然识别了不同尺寸的泡沫 边界,但是卷积块的存在弱化了强链接泡沫之间的 边界,分割结果就会忽略这些较弱的边界.本文算法 通过引入Inception+批量归一化层和金字塔池化层, 并增强注意力模块后,有效减少了泡沫边界细节特 征信息丢失的现象,泡沫界限清晰,在粘连泡沫处的 边界也能识别并画出来,泡沫分割的准确率较高,且 分割边界更加精细.综上,本文算法对结构纹理复杂 的泡沫图像分割效果较好,这充分证明了本文算法 的有效性.

4 结论

1) 在网络中通过 Inception 块中多卷积核组合的方法来扩大感受野,在保持空间信息的情况下,获取多尺度浅层特征信息.引入改进的增强注意力门控机制,强化学习气泡边界特征.通过 Inception 块、改进增强注意力机制以及金字塔池化模块的组合,泡沫边界分割得更加清晰、连贯,提高了分割的准确性. Dice 系数和像素准确率分别达到了 95.66%、92.39%.从分割图像的效果来看,有效弥补了传统的泡沫图像分割算法对单个泡沫分割不彻底、不精细的缺陷.

2) 在采集到的工业泡沫图像数据集上进行实 验验证,本文提出的算法对于泡沫图像中泡沫的边 界的自动分割取得了较好的效果.相比于其他分割 算法,本文提出的算法参数量小,检测时间快,更加 具备可以部署在工业现场中小型计算机的能力,具 备一定的实际意义和实用价值.

3)精确的泡沫测量对于泡沫浮选工况感知与 优化控制都具有十分重要的意义.泡沫图像分割是 后续泡沫特征提取等操作的基础,在未来,将进一步 探索泡沫图像特征与锌矿泡沫浮选品位之间的模型 关系.

参考文献

 [1] 刘尚争,谭帅. 矿物浮选泡沫图像处理技术的发展:《矿物浮选 泡沫图像处理与过程监测技术》[J]. 矿业研究与开发,2020, 40(1):166.

LIU S Z, TAN S. Development of mineral flotation foam image processing technology—"Mineral flotation foam image processing and process monitoring technology"[J]. Mining Research and Development, 2020, 40(1): 166.(in Chinese)

- [2] NAYAK A, JENA M S, MANDRE N R. Beneficiation of leadzinc ores—A review[J]. Mineral Processing and Extractive Metallurgy Review, 2022, 43(5):564-583.
- [3] 桂卫华,阳春华,徐德刚,等. 基于机器视觉的矿物浮选过程监 控技术研究进展[J]. 自动化学报,2013,39(11):1879-1888.
 GUI W H, YANG C H, XU D G, et al. Machine-vision-based online measuring and controlling technologies for mineral flotation— A review [J]. Acta Automatica Sinica, 2013, 39(11):1879-1888.(in Chinese)
- [4] 梁秀满,田童,刘文涛,等.基于多颜色分量CLBP提取的浮选 泡沫状态识别[J].中国矿业,2020,29(12):183-187.
 LIANG X M, TIAN T, LIU W T, et al. Flotation bubble state recognition based on multi-color component CLBP extraction [J]. China Mining Magazine,2020,29(12):183-187.(in Chinese)
- [5] 郭建平.基于向量形态学重构的铜浮选泡沫图像分割方法研究及应用[D].长沙:中南大学,2012:8-9.
 GUO J P. Research and application of copper flotation foam image segmentation method based on vector morphology reconstruction [D]. Changsha: Central South University, 2012: 8-9. (in Chinese)
- [6] 谭佳琨,梁龙,彭耀丽,等. 煤泥浮选过程中粒度对泡沫性质的 影响[J]. 中国矿业大学学报,2019,48(1):195-203.
 TAN J K, LIANG L, PENG Y L, et al. Effect of particle size on the froth property in coal flotation[J]. Journal of China University of Mining & Technology,2019,48(1):195-203.(in Chinese)
- [7] 谭利平,张泽琳,赵伟,等. 基于机器视觉的矿物浮选泡沫监控研究进展[J]. 矿业研究与开发,2020,40(11):123-130.
 TAN L P, ZHANG Z L, ZHAO W, et al. Research status of mineral flotation foam monitoring based on machine vision[J]. Mining Research and Development, 2020, 40(11):123-130. (in Chinese)
- [8] LIU J P, GUI W H, TANG Z H, et al. Machine vision based production condition classification and recognition for mineral flotation process monitoring [J]. International Journal of Computational Intelligence Systems, 2013, 6(5):969–986.
- [9] 朱建勇,黄鑫,杨辉,等. 基于稀疏化神经网络的浮选泡沫图像

特征选择[J]. 控制与决策,2021,36(7):1627-1636.

ZHU J Y, HUANG X, YANG H, et al. Selection method for froth image characters based on sparse neural network[J]. Control and Decision, 2021, 36(7):1627-1636. (in Chinese)

- [10] AI M X, XIE Y F, XIE S W, et al. Shape-weighted bubble size distribution based reagent predictive control for the antimony flotation process [J]. Chemometrics and Intelligent Laboratory Systems, 2019, 192:103821.
- [11] 田慕玲.基于二维直方图加权的模糊C均值聚类的煤泥浮选泡 沫图像的分割[J].电子技术与软件工程,2015(9):82-84.
 TIAN M L. Froth image segmentation of slime flotation based on fuzzy C-means clustering weighted by two-dimensional histogram
 [J]. Electronic Technology & Software Engineering, 2015(9): 82-84.(in Chinese)
- [12] 宁哲. 一种铜钼矿浮选泡沫图像分割算法[J]. 电脑知识与技术,2014,10(12):2875-2877.
 NING Z. A segmentation algorithm of copper-molybdenum mine flotation froth image[J]. Computer Knowledge and Technology, 2014,10(12):2875-2877.(in Chinese)
- [13] ZHANG J, TANG Z H, AI M X, et al. Nonlinear modeling of the relationship between reagent dosage and flotation froth surface image by Hammerstein-Wiener model [J]. Minerals Engineering, 2018, 120; 19-28.
- [14] ZHANG H, TANG Z H, XIE Y F, et al. A watershed segmentation algorithm based on an optimal marker for bubble size measurement[J]. Measurement, 2019, 138:182-193.
- [15] 陈良琴,王卫星. 基于气泡跟踪与相位相关的浮选表面气泡平移运动估计[J].四川大学学报(工程科学版),2016,48(5): 143-152.
 CHEN L Q, WANG W X. Flotation surface bubble displacement motion estimation based on bubble tracking and phase correlation
 [J]. Journal of Sichuan University (Engineering Science Edi
 - tion),2016,48(5):143-152.(in Chinese)
- [16] 廖一鹏,王卫星.结合多尺度边缘增强及自适应谷底检测的浮选气泡图像分割[J].光学精密工程,2016,24(10):2589-2600.

LIAO Y P, WANG W X. Flotation froth image segmentation based on multiscale edge enhancement and adaptive valley detection [J]. Optics and Precision Engineering, 2016, 24(10): 2589–2600.(in Chinese)

[17] 肖玲玲,龙魁. 基于 DSP 技术的钨矿初选系统的研究[J]. 矿 业研究与开发,2013,33(2):88-92.

XIAO L L, LONG K. Design of primary sorting system of tungsten

ore based on the DSP[J]. Mining Research and Development, 2013, 33(2):88-92. (in Chinese)

- [18] SHELHAMER E, LONG J, DARRELL T. Fully convolutional networks for semantic segmentation [J]. IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence, 2017, 39(4):640-651.
- [19] RONNEBERGER O, FISCHER P, BROX T. U-net: convolutional networks for biomedical image segmentation [C]//Medical Image Computing and Computer-Assisted Intervention-MICCAI 2015.2015:234-241.
- [20] OKTAY O, SCHLEMPER J, FOLGOC L L, et al. Attention U-Net: Learning Where to Look for the Pancreas [EB/OL]. [2021-02-20]. https://arxiv.org/abs/1804.03999.
- [21] LIU J P, GAO Q Q, TANG Z H, et al. Online monitoring of flotation froth bubble-size distributions via multiscale deblurring and multistage jumping feature-fused full convolutional networks [J].
 IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, 2020, 69 (12):9618-9633.
- [22] SZEGEDY C, LIU W, JIA Y Q, et al. Going deeper with convolutions[C]// 2015 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR). Boston, MA: IEEE, 2015: 1–9.
- [23] 王俊杰,张军航. 基于多尺度特征融合的小样本遥感图像分割
 [J]. 华中科技大学学报(自然科学版),2022,50(3):62-67.
 WANG J J, ZHANG J H. Small sample remote sensing image segmentation based on multiscale feature fusion [J]. Journal of Huazhong University of Science and Technology (Natural Science Edition),2022,50(3):62-67.(in Chinese)
- [24] 蔡畅,陈军波,陈心浩.基于改进U-Net方法的脑肿瘤磁共振
 图像分割[J].中南民族大学学报(自然科学版),2021,40(4):
 417-423.

CAI C, CHEN J B, CHEN X H. MRI image segmentation of brain tumor based on improved U-Net method [J]. Journal of South-Central University for Nationalities (Natural Science Edition), 2021,40(4):417-423.(in Chinese)

- [25] ZHAO H S, SHI J P, QI X J, et al. Pyramid scene parsing network [C]//2017 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. Honolulu, HI, USA: IEEE, 2017;6230–6239.
- [26] 邹北骥,易博松,刘晴.一种基于改进U形网络的眼底图像视网膜新生血管检测方法[J].湖南大学学报(自然科学版), 2021,48(4):19-25.

ZOU B J, YI B S, LIU Q. A method of retinal neovascularization detection on retinal image based on improved U-net[J]. Journal of Hunan University (Natural Sciences), 2021, 48(4): 19-25. (in Chinese)